

## CALCULUL MATRICEI-PRODUS A MULTIPLICATORULUI ASUPRA EXTENSIEI CÂMPULUI GALOIS

G. Bodean

Universitatea Tehnică a Moldovei

### INTRODUCERE

În [1] a fost propusă și analizată o metodă (tehnică) nouă de sintetizare (generare) a structurii (arhitecturii) multiplicatoarelor asupra câmpurilor Galois de caracteristica 2. Multiplicatoarele execută operația de înmulțire modulară, modulo  $p(x)$ , a două numere  $A(x)$  și  $B(x)$  prezentate în forma

standard polinomială:  $A(x) = \sum_{i=0}^{m-1} a_i x^i$  și

$B(x) = \sum_{i=0}^{m-1} b_i x^i$ , unde  $m$  este gradul polinomului

generator  $p(x)$ ,  $m = \deg p(x)$ :  $p(x) = \sum_{i=0}^m p_i x^i$ ,

unde  $a_i, b_i, p_i \in \mathbf{GF}(2) = \{0, 1\}$ .

Dar necesitățile practicii impun proiectarea și implementarea și a multiplicatoarelor asupra extensiilor câmpurilor Galois  $\mathbf{GF}^k(2^m)$  cu polinomul (generator) primitiv  $g(x) = \sum_{i=0}^k g_i x^i$  al cărui coeficienți  $g_i$  aparțin  $\mathbf{GF}(2^m)$ . În acest caz produsul modulo  $g(x)$ :

$$C(x) = A(x) \cdot B(x) \bmod g(x) = \sum_{i=0}^{k-1} c_i x^i, \quad (1)$$

va fi calculat pentru numerele  $A(x) = \sum_{i=0}^{k-1} a_i x^i$  și

$B(x) = \sum_{i=0}^{k-1} b_i x^i$ , unde  $a_i, b_i, c_i \in \mathbf{GF}(2^m)$ .

Relația (1) poate fi scrisă în forma matriceală și anume:

$$\mathbf{Z} \cdot \mathbf{A} = \mathbf{C}, \quad (2)$$

unde:  $\mathbf{C} = [c_0, c_1, \dots, c_{k-1}]^T$  este vector-coloană a coeficienților produsului  $C(x)$ ;  $\mathbf{A} = [a_0, a_1, \dots, a_{k-1}]^T$  este vector-coloană a coeficienților polinomului  $A(x)$ ;  $\mathbf{Z} = [\mathbf{z}_0 \ \mathbf{z}_1 \ \dots \ \mathbf{z}_{k-1}]$  este o matrice de dimensiunea  $k \times k$  cu coloanele  $\mathbf{z}_i$ ,  $i = \overline{0, k-1}$ . Elementele  $z_{i,j}$  ale coloanei  $\mathbf{z}_i$  sunt funcții liniare ale coeficienților  $B(x)$ ,  $j = \overline{0, k-1}$ . Matricea  $\mathbf{Z}$  se numește *matrice-produs* [2].

În lucrare este prezentată o tehnică generală de calcul al matricei-produs. Tehnica propusă este bazată pe emularea automatului liniar care constă dintr-un registru de deplasare cu legătură de reacție liniară (LFSR). Pozițiile registrului iau valori din mulțimea  $\mathbf{GF}^k(2^m) = \{0, 1, \dots, 2^{km} - 1\}$ , iar structura legăturii de reacție este "dictată" de structura polinomului  $g^\perp(x)$  dual cu polinomul  $g(x)$ .

### 1. CALCULUL PROBUS

Pentru generarea matricei-produs  $\mathbf{Z}$  se execută următorii pași:

1: de adus polinomul generator  $g(x)$  la forma canonică;

2: de calculat polinomul  $g^\perp(x)$  dual cu polinomul  $g(x)$ :

$$g^\perp(x) = x^k g(x^{-1}), \text{ unde } k = \deg g(x); \quad (3)$$

3: de construit automatul LFSR corespunzător lui  $g^\perp(x)$ ;

4: de stabilit relația dintre pozițiile  $x_i$  ale  $g^\perp(x)$  și coeficienții  $b_i$  ai polinomului  $B(x)$  precum urmează:

$$x_1 \mapsto b_{k-1}, x_2 \mapsto b_{k-2}, \dots, x_k \mapsto b_0;$$

5: de executat

#### Algorithmul 1.

**Intrare-Ieșire:** automatul LFSR definit de polinomul  $g^\perp(x)$

**for**  $j = 0$  **to**  $k-1$  **do**

**for**  $i = 0$  **to**  $k-1$  **do**

    { set 1 în poziția registrului LFSR corespunzătoare lui  $b_i$ ;

    înscrierea sumei coeficienților  $b_i$  semnificativi ca element  $z_{ij}$  al matricei  $\mathbf{Z}$ ;

    deplasarea (shift) registrului LFSR;

  }

**end.**

*Remarca 1.* Un polinom  $g(x)$  este prezentat în forma canonică dacă  $g_k = 1$ . În caz contrar, dacă  $g_k \neq 1$ , atunci polinomul  $g(x)$  se reduce la forma canonică conform relației:

$$g(x) = g_k^{-1} \sum_{i=0}^k g_i x^i. \quad (4)$$

Să depanăm un exemplu.

**Exemplul 1.** Considerăm înmulțirea asupra  $\mathbf{GF}^4(2^2)$  cu  $g(x) = 3x^4 + 2x + 2$  asupra  $\mathbf{GF}(2^2) = \{0, 1, 2, 3\}$  cu  $p(x) = x^2 + x + 1$ . Definim tabelul de înmulțire modulo  $p(x)$ :

*	1	2	3
1	1	2	3
2	2	3	1
3	3	1	2

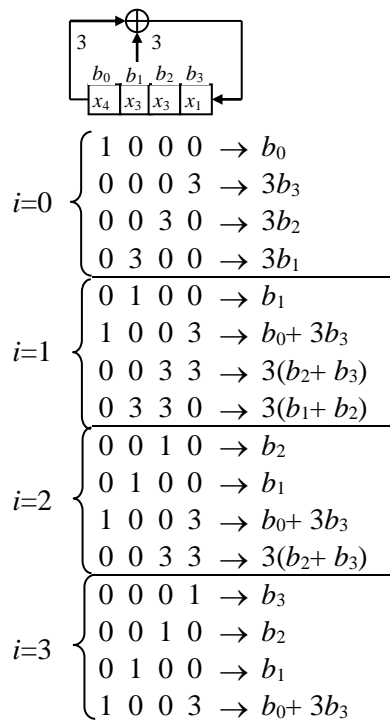
Găsim forma canonică a lui  $g(x)$ . Conform (4) avem:

$$g(x) = 3^{-1}(3x^4 + 2x + 2) = x^4 + 3x + 3. \quad (5)$$

Conform (3) calculăm polinomul dual cu (5):

$$g^\perp(x) = x^4 \left( \frac{1}{x^4} + \frac{3}{x} + 3 \right) = 1 + 3x^3 + 3x^4. \quad (6)$$

Acum depanăm algoritmul 1 pentru exemplul analizat. În fig.1 sunt prezentate etapele algoritmului 1 și elementele  $z_{ij}$  rezultate, pe care le înscriem în matricea-produs:



**Figura 1.** Rezultatul depanării Algoritmului 1 pentru Exemplul 1.

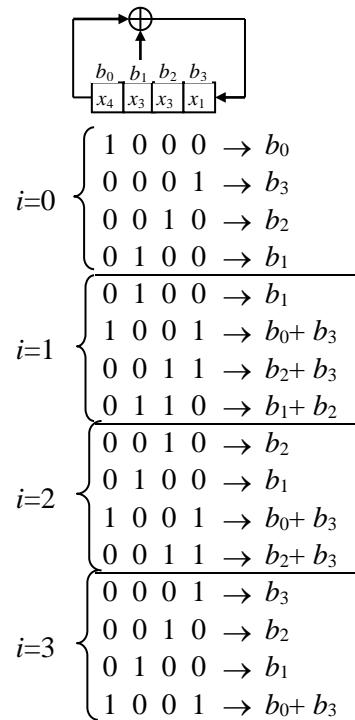
$$\mathbf{Z} = \begin{bmatrix} b_0 & 3b_3 & 3b_2 & 3b_1 \\ b_1 & b_0 + 3b_3 & 3(b_2 + b_3) & 3(b_1 + b_2) \\ b_2 & b_1 & b_0 + 3b_3 & 3(b_2 + b_3) \\ b_3 & b_2 & b_1 & b_0 + 3b_3 \end{bmatrix}. \quad (7)$$

Trebuie de remarcat că matricea (7) este aceeași ca și în [3], dar calculată manual.

**Remarca 2.** Tehnica propusă de calcul al matricei-produs (2) este valabilă și pentru cazul particular în care înmulțirea se execută asupra câmpului  $\mathbf{GF}(2^m)$  cu polinomul generator asupra  $\mathbf{GF}(2)$ . Însă pentru acest caz, evident, din procedeu se va exclude pasul 1.

Demonstrativ în acest sens este următorul exemplu.

**Exemplul 2.** Fie înmulțirea câmpul  $\mathbf{GF}(2^4)$  cu polinomul generator  $p(x) = x^4 + x + 1$ . Dualul polinomului  $p(x)$  este  $p^\perp(x) = x^4 + x^3 + 1$ . Automatul LFSR corespunzător și rezultatele depanării Algoritmului 1 sunt prezentate în fig. 2.



**Figura 2.** Rezultatul depanării Algoritmului 1 pentru Exemplul 2.

Rămâne numai de transcris expresiile rezultate (vezi coloana din dreapta) în liniile corespunzătoare ale matricei  $\mathbf{Z}$  și obținem:

$$\mathbf{Z} = \begin{bmatrix} b_0 & b_3 & b_2 & b_1 \\ b_1 & b_0 + b_3 & b_2 + b_3 & b_1 + b_2 \\ b_2 & b_1 & b_0 + b_3 & b_2 + b_3 \\ b_3 & b_2 & b_1 & b_0 + b_3 \end{bmatrix},$$

care coincide cu rezultatul obținut în [1].

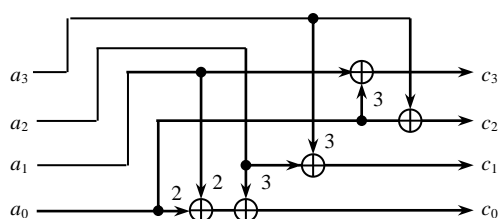
**Exemplul 3** - înmulțirea la constantă. În (1) înmulțirea la constanta  $B=(b_0, b_1, \dots, b_{k-1})$ , unde valorile  $b_{(i)}$  sunt fixate, se reduce la substituirea cu aceste valori în matricea-produs  $Z$ . Pentru exemplul 1 și constanta  $B=(2, 0, 1, 3)=210_{10}$  matricea  $Z$  devine o matrice-constantă :

$$Z = \begin{bmatrix} 2 & 3 \cdot 3 & 3 \cdot 1 & 3 \cdot 0 \\ 0 & 2+3 \cdot 3 & 3(1+3) & 3(0+1) \\ 1 & 0 & 2+3 \cdot 3 & 3(1+3) \\ 3 & 1 & 0 & 2+3 \cdot 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

și înmulțirea factorului  $A=(a_0, a_1, a_2, a_3)$  la constanta  $B$  este definită de:

$$C = \begin{bmatrix} c_0 \\ c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2a_0 + 2a_1 + 3a_2 \\ a_2 + 3a_3 \\ a_0 + a_3 \\ 3a_0 + a_1 \end{bmatrix} \quad (8)$$

Precum rezultă din (8) se vor utiliza numai porți XOR pentru implementarea multiplicatorului la constantă. În fig. 3 este prezentată bloc-diagrama multiplicatorului generată de structura (8).



**Figura 3.** Block-diagrama multiplicatorului la constanta  $210_{10}$  asupra  $GF^4(2^2)$ .

Săgețile din figura 3, marcate cu valorile factorilor din matricea (8), reprezintă multiplicatoare la constante asupra câmpului Galois  $GF(2^m)$ , care pot fi generate prin tehnica descrisă în [1].

*Remarca 3.* Poate fi ușor verificat că multiplicatoarele la constantele 2 și 3 vor conține câte o poartă XOR cu două intrări.

## 2. PERFORMANȚA ȘI IMPLEMENTAREA

Performanța unui multiplicator este estimată de două mărimi: complexitatea hard și viteza (frecvența) de lucru. Eficiența arhitecturii generate a multiplicatorului trebuie să fie comparată cu complexitatea multiplicatorului *exhaustiv*.

Complexitatea unui astfel multiplicator este egală cu:

$$N_{Full} = (2k^2 - 3k + 1) \oplus + (2k^2 - k) \otimes, \quad (9)$$

unde  $k = \text{deg } g(x)$ ; simbolurile  $\oplus$  și  $\otimes$  denotă respectiv poarta logică XOR și multiplicatorul exhaustiv asupra  $GF(2^m)$ .

În cazul când  $g(x)$  este un trinom, atunci complexitatea hard a multiplicatorului asupra  $GF^k(2^m)$  este determinată de mărimea:

$$N(k) = (k-1)(k+1) \oplus + k^2 \otimes + (k-1) \bar{\otimes}, \quad (10)$$

unde simbolul  $\bar{\otimes}$  denotă multiplicatorul (optimizat) la constantă asupra  $GF(2^m)$  [1].

Comparând relațiile (9) și (10) se poate concluziona: *câștigul de la aplicarea tehnicii de calcul propuse este aproximativ de 2 ori.*

Frecvența de lucru a unui multiplicator este determinată de reținerile semnalului în etajele arhitecturii. Pentru un multiplicator, generat de un *trinom*, timpul total de reținere constituie mărimea:

$$T_{\bar{\otimes}} + T_{\otimes} + (1 + \lceil \log_2 k \rceil) T_{\oplus}, \quad (11)$$

unde  $T_{(\bullet)}$  – sunt timpii de reținere (delay) în unitățile corespunzătoare.

Relațiile (10) și (11) sunt aplicate pentru estimarea apriori a performanțelor multiplicatoarelor. Tehnica propusă de sintetizare a arhitecturii multiplicatoarelor asupra câmpurilor Galois, inclusiv extinse, este simplu de implementat, iar rezultatul implementării este aplicația de generare a HDL-entităților, bune pentru utilizarea în sistemele de proiectare asistată de calculator.

## Bibliografie

1. **Bodean G.** Generarea multiplicatoarelor asupra câmpurilor Galois. – *Meridian Ingineresc*, no. 3, pp 14...21, 2006.
2. **Mastrovito E.** VLSI Architectures for Computations in Galois Fields. - *PhD thesis*, Linkoping University, Dept. Electrical Engineering, Linkoping, Sweden, 1991.
3. **Abrahamsson B.** Architectures for Multiplication in Galois Rings. Reg. nr: LiTH-ISY-EX-3549-2004.